

Células e sistemas robotizados

Posicionadores Orbitais

- *Robusto*: Em construção soldada com dois eixos de rotação servo-controlados, horizontal e vertical, unidos entre si através de um braço que suporta o eixo vertical.
- *Ergonómico*: Adaptados à melhor posição ergonómica para uma carga e descarga correcta dos productos a fabricar, obtendo igualmente uma posición correcta para a soldadura.
- *Produtivo*: Especialmente adequado para a produção de peças de grandes dimensões que necessitam de um giro e de uma rotação em simultâneo.
- *Rentável*: Alta produção e rentabilidade já que os eixos servo-controlados podem ser completamente sincronizados com os movimentos do robot, assegurando grande qualidade e considerável aumento da velocidade de soldadura.

Desenho técnico

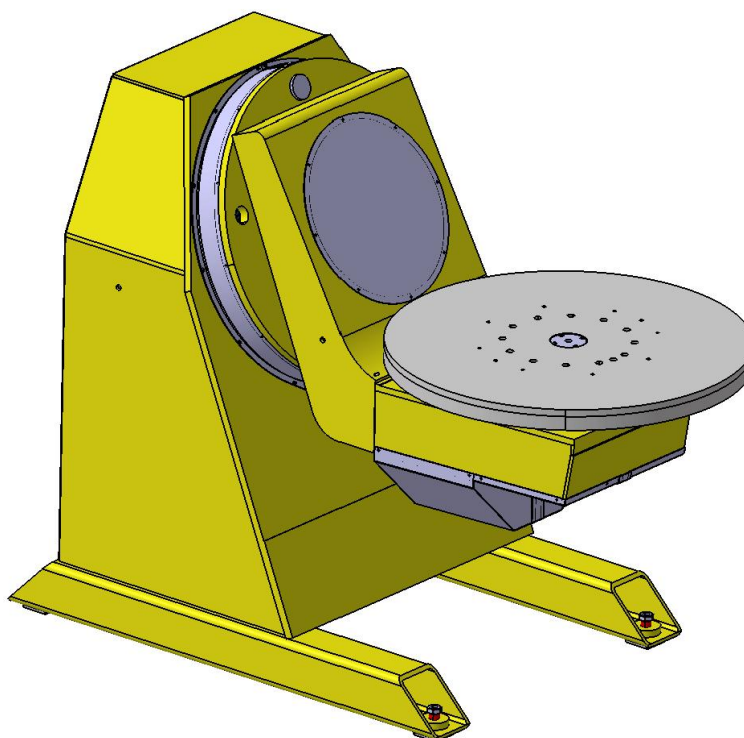


Figura 1 - Posicionador Orbital 500kg

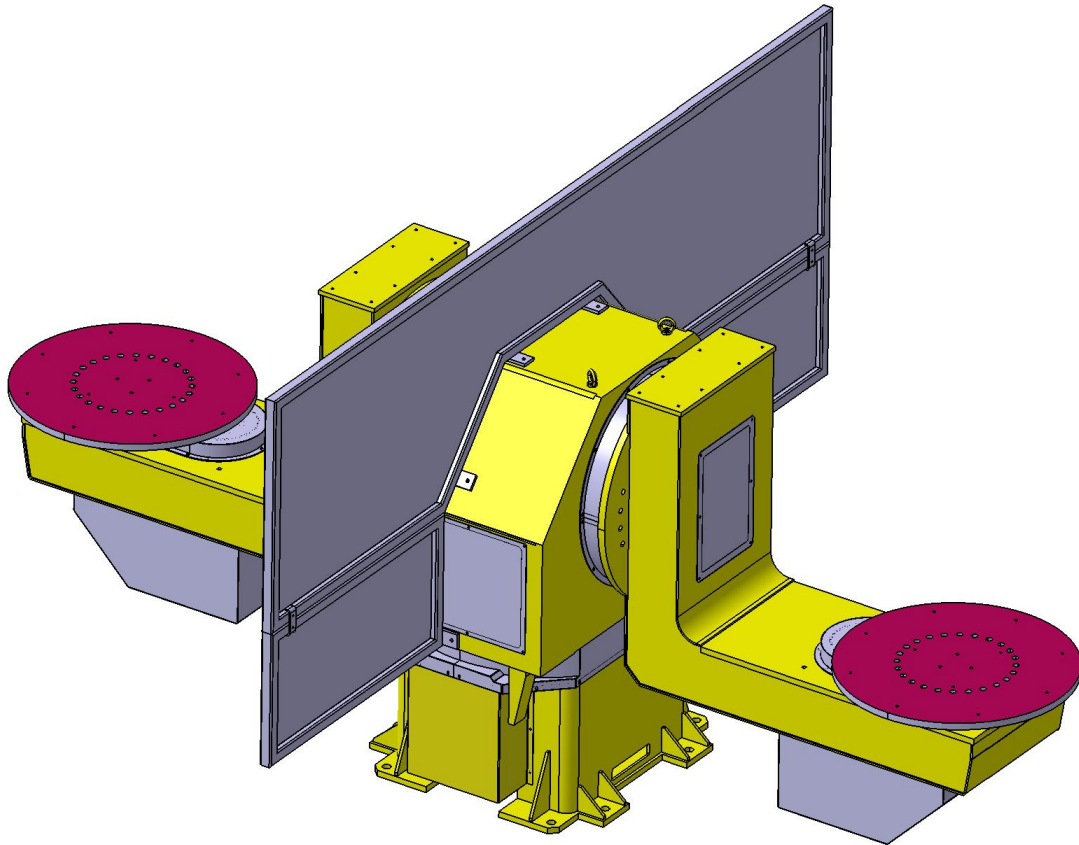


Figura 2 - Posicionador Orbital Dupla Mesa Orbital 2 x 250 Kg

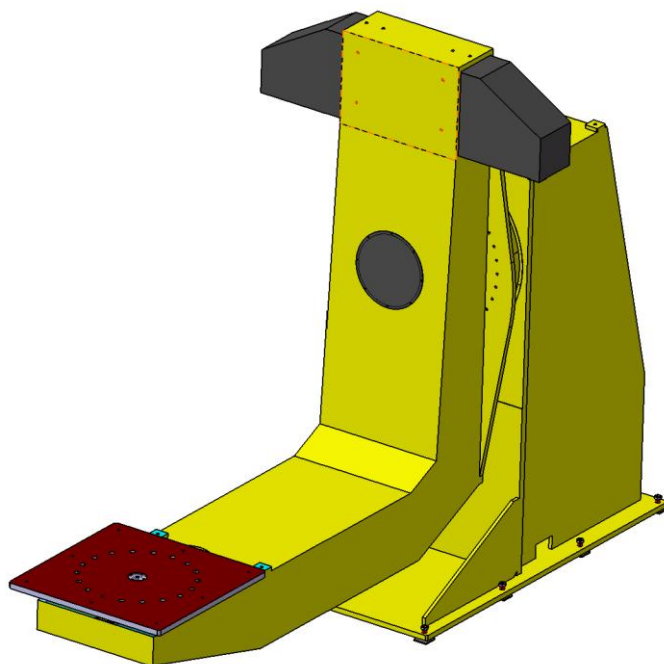


Figura 3 - Posicionador de Esquadra 7000

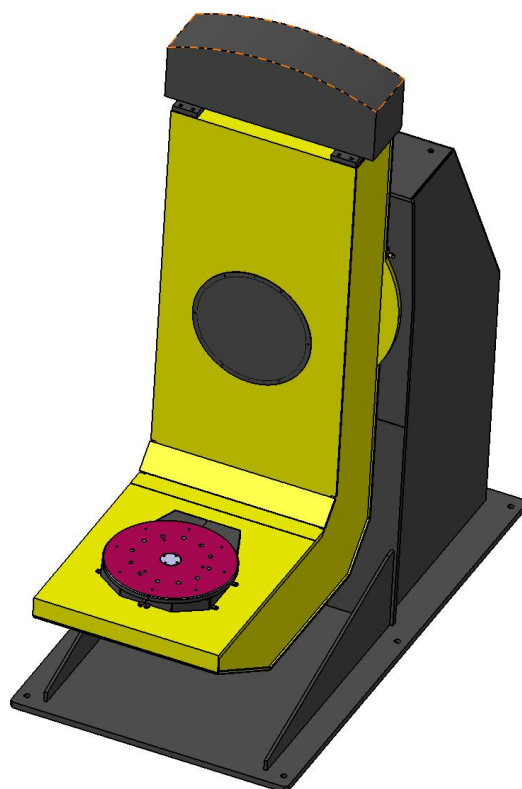


Figura 4 - Posicionador de Esquadra Simples

Características Técnicas

CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS	
CAPACIDADE DE CARGA	
∅ max	1.900 mm.
Velocidade rotação eixo 1	0 a 2,5 r.p.m.
Velocidade rotação eixo 2	0 a 5 r.p.m.